

НОВЫЙ АЛГОРИТМ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧ  
С ФИЗИЧЕСКИМИ ГРАНИЧНЫМИ УСЛОВИЯМИ  
МЕТОДОМ ГАЛЕРКИНА

О.М.Подвигина

*Институт теории прогноза землетрясений и математической  
геофизики РАН*

E-mail: [olgap@mitp.ru](mailto:olgap@mitp.ru)

Работа поддержана грантом РФФ № 22-17-00114

<https://rscf.ru/project/22-17-00114/>

## МЕТОД ГАЛЕРКИНА

для эволюционного уравнения  $\dot{v} = F(v)$

с граничными условиями  $B(v) = q$  и начальным условием  $v_0$ :

**Уравнение решено методом Галеркина,**

если для заданного набора функций

$$\{u_1, \dots, u_N\}, \quad B(u_j) = q, \quad 1 \leq j \leq N,$$

найденны

$$\{c_1(t), \dots, c_N(t)\}, \quad c_j : [0, T] \rightarrow \mathbb{R} \text{ ( or } \mathbb{C} \text{ ),}$$

такие, что для

$$v(t) = \sum_{j=1}^N c_j(t) u_j$$

выполнено

$$v(0) = v_0 \text{ и } \left( \dot{v}(t) - F(v(t)), u_j \right) = 0, \quad 1 \leq j \leq N, \quad 0 \leq t \leq T$$

## ТРАДИЦИОННЫЙ МЕТОД ГАЛЕРКИНА:

$\mathcal{X}$  - Гильбертово пространство,  $\{\phi_j\}_{j=1}^{\infty}$  - базис в  $\mathcal{X}$ ,  
оператор  $\mathcal{A} : \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{X}$ , элемент  $f \in \mathcal{X}$  и  $N > 0$ .

Задача  $\mathcal{A}u = f$  решена методом Галеркина, если найдены

$$\{c_1, c_2, \dots, c_N\}$$

такие, что для

$$u = \sum_{j=1}^N c_j \phi_j$$

выполнено

$$\left( (\mathcal{A}u - f), \phi_j \right) = 0 \text{ для любого } 1 \leq j \leq N.$$

## ДРУГАЯ ФОРМУЛИРОВКА:

Обозначим

$$U = \langle \phi_1, \phi_2, \dots, \phi_N \rangle$$

$P_U : \mathcal{X} \rightarrow U$  — ортогональное проектирование на  $U$

Задача

$$\mathcal{A}u = f$$

решена методом Галеркина, если найдено

$$u \in U$$

такое, что

$$P_U(\mathcal{A}u - f) = 0$$

## НОВЫЙ АЛГОРИТМ:

Пусть  $\mathcal{A}$  линейный оператор и существует подпространство

$$W \supset U, \quad \dim W < \infty$$

такое, что задача

$$P_U(\mathcal{A}w - f) = 0, \quad w \in W$$

решается более просто, чем

$$P_U(\mathcal{A}u - f) = 0, \quad u \in U$$

Алгоритм состоит из предварительного шага и двух основных шагов

Предварительный шаг:

Находим  $h_j \in W$  и  $s_j \in W$ , где

$h_1, \dots, h_K$  - ортонормированный базис в  $U^\perp$ ,  $W = U \oplus U^\perp$

$s_1, \dots, s_K$  - решения задачи  $P_U \mathcal{A}s = 0$  где  $s \in W$

при этом  $s_j = h_j + \tilde{h}_j$ ,  $\tilde{h}_j \in U$

Основные шаги:

1. Решение задачи  $P_U(\mathcal{A}w - f) = 0$ ,  $w \in W$ .

2. Вычисление коррекции  $q \in W$ ,

$$q = \sum_{j=1}^K \left( w, h_j \right) s_j.$$

Из выбора  $h_j$  и  $s_j$  следует

$$w - q \in U \text{ и } P_U(\mathcal{A}(w - q) - f) = 0.$$

## ПРИМЕР 1:

$\mathcal{X}$  - пространство гладких функций на  $[-1, 1]$

$T_j$  - полиномы Чебышева

$W = \langle T_0, \dots, T_{N+1} \rangle$ ,  $U = \langle \phi_1, \dots, \phi_N \rangle$ , где

$\phi_j = T_{j+1} - T_0$  ( $j$  - нечетное),  $\phi_j = T_{j+1} - T_1$  ( $j$  - четное)

**Задача:** для данного  $f \in \mathcal{X}$ ,  $f = \sum_{j=1}^L f_j T_j$ , хотим найти  $u = P_U f$ .

Традиционный алгоритм:

Вычисляем матрицу  $A_{ij} = \left( \phi_j, \phi_i \right)$  и правую часть  $y_j = \left( f, \phi_i \right)$ , и решаем

$$Ac = y$$

Новый алгоритм:

$U^\perp$  состоит из  $d_1 = (1/2, 0, 1, 0, 1, \dots, 1, 0)$  и  $d_2 = (0, 1, 0, 1, 0, \dots, 0, 1)$ ,

$h_1 = d_1/|d_1|$  и  $h_2 = d_2/|d_2|$

$$u = \sum_{j=1}^{N+1} f_j T_j - \left( f, h_1 \right) h_1 - \left( f, h_2 \right) h_2$$

## ПРИМЕР 2:

$\mathcal{X}$  - пространство гладких функций на  $[-1, 1]$

$T_j$  - полиномы Чебышева

$W = \langle T_0, \dots, T_{N+1} \rangle$ ,  $U = \langle \phi_1, \dots, \phi_N \rangle$ , где

$\phi_j = T_{j+1} - T_0$  ( $j$  - нечетное),  $\phi_j = T_{j+1} - T_1$  ( $j$  - четное)

**Задача:** решить  $P_U(Au - f) = 0$ ,

где  $Au = \lambda u'' + u$ ,  $f \in \mathcal{X}$ ,  $f = \sum_{j=1}^L f_j T_j$ .

Традиционный алгоритм:

Вычисляем матрицу  $A_{ij} = \left( \lambda \phi_j'' + \phi_j, \phi_i \right)$  и

правую часть  $y_j = \left( f, \phi_i \right)$ , и решаем

$$Ac = y$$

## Новый алгоритм:

Шаг 0. Находим  $s_1$  и  $s_2$  такие, что  $P_U \mathcal{A} s_{1,2} = 0$ ,  $s_{1,2} \in W$ ,  
и запишем  $s_j = h_j + \tilde{h}_j$ ,  $\tilde{h}_j \in U$ .

Шаг 1. Запишем

$$\text{решение: } w = \sum_{j=0}^{N+1} \hat{w}_j T_j, \quad \text{уравнение: } \sum_{j=0}^{N+1} \hat{w}_j (\lambda T_j'' + T_j) = \sum_{j=0}^{N+1} f_j T_j$$

Используем формулу

$$2T_k = \frac{1}{2(k+1)(k+2)} T_{k+2}'' - \frac{1}{(k-1)(k+1)} T_k'' + \frac{1}{2(k-1)(k-2)} T_{k-2}''$$

Для  $j = N + 1, N$ :  $\hat{w}_j = f_j$

Для  $j = N - 1, N_2$ :  $\hat{w}_j = f_j - 4\lambda j(j - 1)f_{j+2}$

.....

Шаг 2. Вычисляем коррекцию

$$\left( w, h_1 \right), \left( w, h_2 \right) \text{ и } q = \left( w, h_1 \right) s_1 + \left( w, h_2 \right) s_2$$

# Генерация магнитного поля конвективными течениями в плоском горизонтальном слое вращающемся относительно наклонной оси

## Уравнения

$$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} = \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{v}) + P\tau \mathbf{v} \times \mathbf{e}_r + P\Delta \mathbf{v} + PR\theta \mathbf{e}_z - \nabla p - \mathbf{b} \times (\nabla \times \mathbf{b}),$$

$$\frac{\partial \mathbf{b}}{\partial t} = \nabla \times (\mathbf{v} \times \mathbf{b}) + \frac{1}{P_m} \Delta \mathbf{b},$$

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} = -(\mathbf{v} \cdot \nabla)\theta + v_z + \Delta \theta,$$

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = \nabla \cdot \mathbf{b} = 0$$

$\mathbf{v}$  - скорость жидкости,  $\mathbf{b}$  - магнитное поле,  $\theta$  - температура

$P$ ,  $Ta$  и  $R$  - числа Прандтля, Тейлора и Рэлея,  $\tau = Ta^{1/2}$ ,  $P_m$  - магнитное число Прандтля,  $\mathbf{e}_r$  - единичный вектор вдоль оси вращения

## Граничные условия

$$v_1 = v_2 = v_3 = 0, \quad \theta = 0 \quad \text{at } z = \pm 1$$

$$\mathbf{b} = \nabla h, \quad \nabla^2 h = 0 \text{ for } x_3 \geq 1, \quad h \rightarrow \infty \text{ for } x_3 \rightarrow \infty,$$
$$\frac{\partial b_1}{\partial x_3} \Big|_{x_3=-1} = \frac{\partial b_2}{\partial x_3} \Big|_{x_3=-1} = b_3 \Big|_{x_3=-1} = 0.$$

## Периодичность в горизонтальных направлениях

$$\mathbf{v}(\mathbf{x}) = \mathbf{v}(x_1 + n_1 L_1, x_2 + n_2 L_2, x_3),$$
$$\mathbf{b}(\mathbf{x}) = \mathbf{b}(x_1 + n_1 L_1, x_2 + n_2 L_2, x_3),$$
$$\theta(\mathbf{x}) = \theta(x_1 + n_1 L_1, x_2 + n_2 L_2, x_3).$$

# Численное интегрирование уравнения теплопроводности

Метод Эйлера (дискретизация по времени)

$$\theta(t_{m+1}) = \theta(t_m) + \delta t f(t_m), \quad f(t_m) = -(\mathbf{v} \cdot \nabla)\theta + v_3 + \Delta\theta$$

Метод Галеркина (дискретизация по пространству)

$$\theta(\mathbf{x}, t) = \sum_{-N_1 \leq n_1 \leq N_1, -N_2 \leq n_2 \leq N_2} \Theta_{n_1, n_2}(\mathbf{x}_3, t) e^{i(n_1 x_1 + n_2 x_2)}$$

$$\Theta_{n_1, n_2}(\mathbf{x}_3, t) = \sum_{0 \leq n_3 \leq N_3 + 1} \hat{\theta}_{\mathbf{n}}(t) T_{n_3}(\mathbf{x}_3), \quad \Theta_{n_1, n_2}(\pm 1, t) = 0$$

Запишем

$$f(t_m) = \sum_{-K_1 \leq n_1 \leq K_1, -K_2 \leq n_2 \leq K_2} F_{n_1 n_2}(\mathbf{x}_3, t_m) e^{i(n_1 x_1 + n_2 x_2)}$$

## Численная схема

$$\Theta_{n_1, n_2}(x_3, t_{m+1}) = \Theta_{n_1, n_2}(x_3, t_m) + \delta t P_U(F_{n_1 n_2}(x_3, t_m))$$

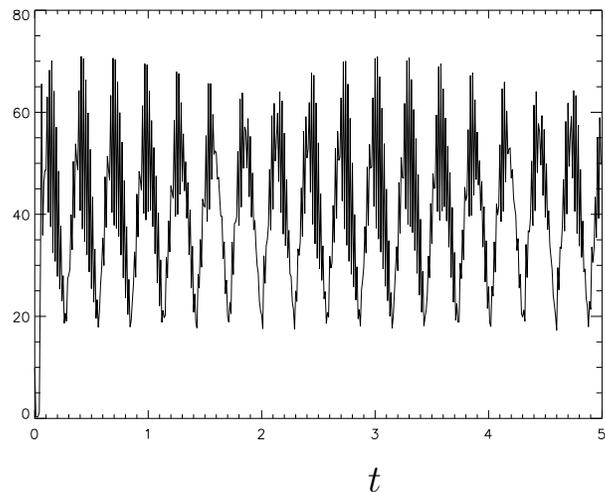
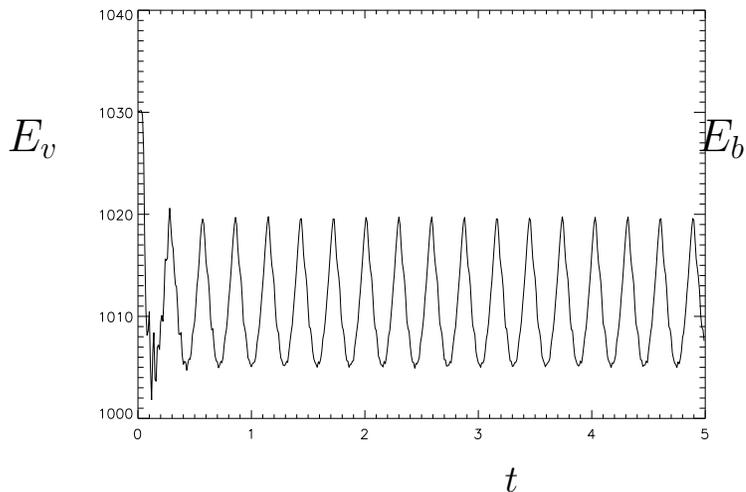
для всех  $-N_1 \leq n_1 \leq N_1$ ,  $-N_2 \leq n_2 \leq N_2$ .

Здесь  $U = \langle \phi_1, \dots, \phi_N \rangle$

$\phi_j = T_{j+1} - T_0$  ( $j$  - нечетное),  $\phi_j = T_{j+1} - T_1$  ( $j$  - четное)

Задача вычисления  $P_U(F_{n_1 n_2}(x_3, t_m))$  была решена в [Примере 1](#)

## Результаты расчетов



Параметры:  $P = 1$ ,  $R = 50000$ ,  $\tau = 500$ ,  $e_r = (0, 1, 1)$ ,  $P_m = 2$

Интегрирование по времени - Рунге-Кутта 4 порядка  
 $\delta t = 10^{-4}$ , разрешение по пространству -  $32^2 \times 16$

# Полунеявная схема

Уравнение теплопроводности

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} = -(\mathbf{v} \cdot \nabla)\theta + v_z + \Delta\theta,$$

Метод Эйлера

$$\theta(t_{m+1}) - \delta t \Delta\theta(t_{m+1}) = \theta(t_m) + \delta t f(\mathbf{v}(t_m), \theta(t_m)), \quad f(\mathbf{v}, \theta) = -(\mathbf{v} \cdot \nabla)\theta + v_z$$

Температура представлена в виде

$$\theta(\mathbf{x}, t) = \sum_{-N_1 \leq n_1 \leq N_1, -N_2 \leq n_2 \leq N_2} \Theta_{n_1 n_2}(x_3, t) e^{i(n_1 x_1 + n_2 x_2)}$$

Для каждого слагаемого

$$\Delta \Theta_{n_1, n_2}(x_3, t) e^{i(n_1 x_1 + n_2 x_2)} = -(n_1^2 + n_2^2) \Theta_{n_1 n_2}(x_3, t) + \Theta''_{n_1 n_2}(x_3, t)$$

Полунеявная схема: для каждой пары  $(n_1, n_2)$  решаем уравнение

$$P_U(\Theta_{n_1 n_2}(t_{m+1})(1 + \delta t(n_1^2 + n_2^2)) + \delta t \Theta_{n_1 n_2}''(t_{m+1})) = \\ P_U(\Theta_{n_1 n_2}(t_m) + \delta t F_{n_1 n_2}), \quad \Theta_{n_1 n_2}(t_{m+1}) \in U.$$

Обозначим  $u = \Theta_{n_1 n_2}(t_{m+1})$  и  $f = \Theta_{n_1 n_2}(t_m) + \delta t F_{n_1 n_2}$ .

Уравнение принимает вид

$$P_U(\alpha u + \beta u'' - f) = 0, \quad u \in U$$

(и было решено в [Примере 2](#))

## ЗАКЛЮЧЕНИЕ

1. Для задач с физическими граничными условиями новый алгоритм метода Галеркина более эффективен, чем традиционный.
2. Может быть использован для решения любого эволюционного уравнения.
3. Может быть использован для решения задач методом Петрова-Галеркина.