

УДК 532.5+514.83

О ГЛАДКИХ ПРИБЛИЖЕНИЯХ СОБСТВЕННЫХ МОД ОПЕРАТОРА ПУАНКАРЕ В ШАРОВОМ СЛОЕ

Е.Л.Резников, Л.М.Розенкноп

*Международный институт теории прогноза землетрясений
и математической геофизики Российской академии наук*

Задача о спектре и собственных полях оператора Пуанкаре в шаровом слое, возникающая при анализе собственных колебаний жидкого ядра Земли, не допускает точного решения. В работе изложен один из приближенных подходов – построен гладкий галеркинский базис, упорядоченный по плавности. Критерием плавности выбран нормированный интеграл Дирихле. Полученный базис удобен для построения гладких приближений к главным модам оператора Пуанкаре в шаровом слое.

ON SMOOTH APPROXIMATION TO EIGENFUNCTIONS OF POINCARÉ'S OPERATOR IN A SPHERICAL SHELL

E. L. Reznikov and L. M. Rozenknop

*International Institute of Earthquake Prediction Theory
and Mathematical Geophysics, Russian Academy of Sciences*

There are no exact solutions to the problem on spectrum and eigenvalues of Poincaré's operator in a spherical shell. This problem arises in the studies of free oscillations of the earth's liquid core. We suggest a numerical approach to the problem and construct a Galerkin's basis ordered in smoothness. A normed Dirichlet's integral is chosen to be the smoothness criteria. The basis is convenient for constructing smooth approximations to principal modes of Poincaré's operator in a spherical shell.

ВВЕДЕНИЕ

Оператор Пуанкаре возникает в задаче об инерционных волнах в жидком ядре в рамках простейшей модели Земли. В этой модели внешнее ядро представляет собой невязкую несжимаемую жидкость, вращающуюся между двумя концентрическими сферами. Течения в жидком ядре Земли сами по себе весьма интересны для фундаментальной геофизики. С другой стороны, по современным представлениям магнитное поле Земли возбуждается течением проводящей жидкости внешнего ядра Земли. В кинематической теории магнитного динамо это течение считается заданным (см. [1-3]).

Анализ собственных колебаний жидкого ядра (в случае малых отклонений от твердотельного вращения) приводит к задаче о спектре и собственных полях оператора Пуанкаре в шаровом слое. Эта задача не допускает точного решения [4],

поэтому, наряду с экспериментом (ссылки см. в [4]), поиск приближенных решений с помощью компьютера может быть полезен. Известно, как устроен непрерывный спектр оператора Пуанкаре вращающейся идеальной жидкости [5] – последовательности Вейля, определяющие эту часть спектра, представляют собой поля, быстро осциллирующие по пространству. Нас интересует: есть ли в этой задаче дискретный спектр. Поэтому мы будем рассматривать ”плавные” поля и строить из них приближения к главным, наиболее плавным собственным (возможно, обобщенным) модам оператора Пуанкаре. В данной работе описано построение гладкого галеркинских базиса, упорядоченного по плавности. Критерием плавности выбран нормированный интеграл Дирихле, определенный на гладких полях. Пример использования такого функционала описан в [6]. Полученный базис удобен для построения гладких приближений к главным модам в шаровом слое и может быть полезен в более общей задаче о течении вязкой жидкости во вращающемся шаровом слое для описания решений вне пограничных слоев.

1. ЦЕЛЬ РАБОТЫ

Рассмотрим следующую спектральную задачу:

$$\begin{cases} \lambda \mathbf{q} = A\mathbf{q} \equiv [\mathbf{1}_z, \mathbf{q}] - \nabla\Phi, & \operatorname{div} \mathbf{q} = 0, & (1) \\ (\mathbf{q}, \mathbf{n})|_{\partial\Omega} = 0. & & (2) \end{cases}$$

Здесь A – оператор Пуанкаре, возникающий в гидродинамике вращающейся жидкости; Φ – неизвестная скалярная функция (потенциал); Ω – шаровой слой с внутренним радиусом r_0 и внешним, равным единице; $\mathbf{1}_z$ – единичный вектор, направленный вдоль оси z . Этот оператор кососимметричен, его спектр всюду плотен на $[-i, i]$ (i – мнимая единица). Концы отрезка не принадлежат точечному спектру оператора A [4, 5]. Точное решение задачи (1), (2) не известно. Поиск приближенного решения, например методом Галеркина, требует выбора подходящего базиса в соответствующем пространстве функций.

Обозначим через $V(\Omega)$ гильбертово пространство гладких бездивергентных полей в слое Ω , удовлетворяющих граничному условию (2), со скалярным произведением

$$\langle \mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2 \rangle = \int_{\Omega} (\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2^*) dv$$

(значок $*$ здесь и далее означает комплексное сопряжение чисел и матриц). В работе [6] был предложен функционал $\mathfrak{R}(\mathbf{q})$, позволяющий различать гладкие поля по плавности (по степени осциллируемости) в пространстве. В данной работе мы строим базис в $V(\Omega)$, элементы которого упорядочены по возрастанию $\mathfrak{R}(\mathbf{q})$. Такой базис удобен для построения плавных галеркинских приближений к собственным или квазисобственным (обобщенным) решениям задачи (1), (2).

2. ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ СВЕДЕНИЯ

Перечислим ряд известных фактов, используемых в работе.

Введем в Ω сферические координаты r, θ, φ . Известно (см. [7]), что $2n + 1$ сферических функций n -го порядка

$$\begin{aligned} P_n^{m+}(\theta, \varphi) &= \sin(m\varphi)P_n^{(m)}(\cos \theta), \\ P_n^{m-}(\theta, \varphi) &= \cos(m\varphi)P_n^{(m)}(\cos \theta), \quad m = 0, 1, \dots, n, \end{aligned}$$

являются собственными для оператора Δ_s - угловой части оператора Лапласа:

$$\Delta_s P_n^m = -n(n+1)P_n^m, \quad (3)$$

$$\Delta_s = \frac{1}{\sin \theta} \left[\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) - \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right], \quad (4)$$

$$P_n^{(m)}(\cos \theta) = (1-x^2)^{m/2} \frac{d^m}{dx^m} P_n(x) \Big|_{x=\cos \theta},$$

$P_n(x)$ - полином Лежандра n -й степени.

Символ P_n^m в (3) и далее обозначает любую из функций P_n^{m+} и P_n^{m-} (когда это допустимо). Знаки "+" и "-" соответствуют $\sin(m\varphi)$ и $\cos(m\varphi)$ в формулах для сферических функций, в обеих функциях одно и то же $m > 0$. Пусть (l, m) - упорядоченная пара верхних индексов функций P_k^l и P_n^m . Определим на таких парах (l, m) функцию:

$$\gamma_{lm} = \begin{cases} 1, & \text{если знаки в паре образуют сочетание } (+, -), \\ 0, & \text{в случае пар } (+, +) \text{ и } (-, -), \\ -1, & \text{для сочетания } (-, +). \end{cases}$$

Эта функция будет полезна при записи некоторых формул.

Сферические функции удовлетворяют соотношениям [7]

$$\int_{S_1} P_k^l P_n^m d\sigma = \delta_{kn} \delta_{lm} (1 - |\gamma_{lm}|) Z_{kl}, \quad (5)$$

$$\int_{S_1} (\nabla_s P_k^l, \nabla_s P_n^m) d\sigma = k(k+1) \delta_{kn} \delta_{lm} (1 - |\gamma_{lm}|) Z_{kl}, \quad (6)$$

где S_1 - единичная сфера; $\nabla_s = e_\theta \frac{\partial}{\partial \theta} + e_\varphi \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi}$ - угловой градиент; e_r, e_θ, e_φ - орты локального базиса,

$$Z_{kl} = \int_{S_1} (P_k^l)^2 d\sigma. \quad (7)$$

Из (3) и (4) следует, что

$$(P_k^l)'' + \frac{\cos \theta}{\sin \theta} (P_k^l)' + \left(k(k+1) - \frac{l^2}{\sin^2 \theta} \right) P_k^l = 0. \tag{8}$$

Напомним, что векторные поля, удовлетворяющие соотношениям

$$\mathbf{B}_t = \text{rot}(T(\mathbf{r})\mathbf{r}) = [\nabla T, \mathbf{r}] \quad \text{и} \quad \mathbf{B}_p = \text{rot rot}(P(\mathbf{r})\mathbf{r})$$

($T(\mathbf{r})$ и $P(\mathbf{r})$ – произвольные скалярные функции), называются соответственно тороидальными и полоидальными полями. Можно показать [1, 8], что

$$\text{rot} \mathbf{B}_p = -\text{rot}(\Delta P(\mathbf{r})\mathbf{r}). \tag{9}$$

Произвольное поле \mathbf{B} из $V(\Omega)$ может быть представлено в виде: $\mathbf{B} = \mathbf{B}_t + \mathbf{B}_p$, где \mathbf{B}_t и \mathbf{B}_p определяются полем \mathbf{B} однозначно [1, 8].

3. ВЫБОР БАЗИСА В ПРОСТРАНСТВЕ БЕЗДИВЕРГЕНТНЫХ ПОЛЕЙ В ШАРОВОМ СЛОЕ

Построим базис в $V(\Omega)$ из тороидальных и полоидальных полей вида

$$\begin{aligned} \mathbf{t}_\alpha &= c_{t_\alpha} \text{rot}(R_i(r)P_k^l(\theta, \varphi)\mathbf{r}), \\ \mathbf{p}_\beta &= c_{p_\beta} \text{rot rot}(\tilde{R}_j(r)P_n^m(\theta, \varphi)\mathbf{r}). \end{aligned}$$

Здесь α и β обозначают тройки индексов (i, k, l) и (j, n, m) . Множители c_{t_α} и c_{p_β} и функции $R_i(r)$ и $\tilde{R}_j(r)$ будут выбраны позднее. Мы хотим, чтобы эти поля удовлетворяли граничному условию (2). Поля \mathbf{t}_α не имеют радиальной компоненты, поэтому для них условие (2) выполняется при любых R_i . Чтобы поля \mathbf{p}_β удовлетворяли (2), должны выполняться условия

$$\tilde{R}_j(r_0) = \tilde{R}_j(1) = 0. \tag{10}$$

Матрица Грама системы полей $\{\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta\}$ состоит из элементов трех видов: $\langle \mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta \rangle$, $\langle \mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta \rangle$, $\langle \mathbf{p}_\alpha, \mathbf{p}_\beta \rangle$. Используя (5), (6) и (9), можно вычислить эти элементы:

$$\begin{aligned} \text{а. } \langle \mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta \rangle &= \int_{\Omega} (\text{rot}(R_i P_k^l \mathbf{r}), \text{rot}(R_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \int_{r_0}^1 r^2 R_i R_j dr \int_{S_1} (\nabla_s P_k^l, \nabla_s P_n^m) d\sigma = \\ &= k(k+1) \delta_{kn} \delta_{lm} (1 - |\gamma_{lm}|) Z_{kl} \int_{r_0}^1 r^2 R_i R_j dr. \end{aligned}$$

$$\text{б. } \langle \mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta \rangle = \int_{\Omega} (\text{rot}(R_i P_k^l \mathbf{r}), \text{rot rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})) dv =$$

$$\begin{aligned}
&= \int_{\Omega} \operatorname{div}[R_i P_k^l \mathbf{r}, \operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})] dv + \int_{\Omega} (R_i P_k^l \mathbf{r}, \operatorname{rot} \operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \\
&= \int_{\partial\Omega} ([R_i P_k^l \mathbf{r}, \operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})], \mathbf{e}_r) d\sigma - \int_{\Omega} (R_i P_k^l \mathbf{r}, \operatorname{rot}(\Delta(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r}))) dv = 0.
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{в. } \langle \mathbf{p}_\alpha, \mathbf{p}_\beta \rangle &= \int_{\Omega} (\operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_i P_k^l \mathbf{r}), \operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \\
&= \int_{\Omega} \operatorname{div}[\operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r}), \operatorname{rot} \operatorname{rot}(\tilde{R}_i P_k^l \mathbf{r})] dv - \int_{\Omega} (\operatorname{rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r}), \operatorname{rot}(\Delta(\tilde{R}_i P_k^l \mathbf{r}))) dv.
\end{aligned}$$

Первый интеграл преобразуется к поверхностному и обращается в нуль, так как в подынтегральном выражении появляется множитель \tilde{R}_j , равный нулю на концах отрезка. Далее, так как

$$\Delta = \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \Delta_s \right),$$

то

$$\Delta(\tilde{R}_i P_k^l) = -\frac{P_k^l}{r^2} \left(k(k+1) - \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) \right) \tilde{R}_i$$

и второй интеграл приобретает вид

$$\int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k(\tilde{R}_j) dr \int_{S_1} (\nabla_s P_k^l, \nabla_s P_n^m) d\sigma,$$

где

$$B_k = k(k+1) - \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{d}{dr} \right).$$

На множестве гладких функций на $[r_0, 1]$, удовлетворяющих (10), B_k – положительный самосопряженный оператор. Окончательно:

$$\langle \mathbf{p}_\alpha, \mathbf{p}_\beta \rangle = k(k+1) \delta_{kn} \delta_{lm} (1 - |\gamma_{lm}|) Z_{kl} \int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k(\tilde{R}_j) dr.$$

Если $\{\tilde{R}_i\}$ и $\{\tilde{R}_j\}$ выбрать так, чтобы $\int_{r_0}^1 r^2 R_i R_j dr$ и $\int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k(\tilde{R}_j) dr$ равнялись нулю при $i \neq j$, то матрица Грама полученной системы станет диагональной. Если положить затем

$$c_{t_\alpha} = \left[k(k+1) Z_{kl} \int_{r_0}^1 r^2 R_i^2 dr \right]^{-1/2}, \tag{11}$$

$$c_{p_\beta} = \left[k(k+1) Z_{kl} \int_{r_0}^1 \tilde{R}_j B_k(\tilde{R}_j) dr \right]^{-1/2}, \tag{12}$$

то матрица Грама станет единичной. Функции R_i и \tilde{R}_j , кроме того, должны быть выбраны так, чтобы построенная система $\{t_\alpha, p_\beta\}$ оказалась полной. Тогда она образует ортонормальный базис в $V(\Omega)$. Выбор функций R_i и \tilde{R}_j описан в п.6.

4. МАТРИЦА ОПЕРАТОРА ПУАНКАРЕ В ВЫБРАННОМ БАЗИСЕ И СТРУКТУРА ИНВАРИАНТНЫХ ПОДПРОСТРАНСТВ

Предположим, что $\{R_i\}$, $\{\tilde{R}_j\}$ и множители c_{t_α} , c_{p_β} выбраны и базис $\{t_\alpha, p_\beta\}$ построен. Найдем элементы матрицы оператора A в этом базисе:

$$a_{\alpha\beta} = \langle Aq_\alpha, q_\beta \rangle = \int_{\Omega} ([1_z, q_\alpha], q_\beta) dv.$$

Здесь q_α, q_β – произвольные базисные поля. Интеграл $\int_{\Omega} (\nabla\Phi_\alpha, q_\beta) dv = 0$, так как $\text{div } q_\alpha = 0$ и q_β удовлетворяет (2) на $\partial\Omega$. Пусть $\alpha = (i, k, l)$, $\beta = (j, n, m)$. Матрица оператора A состоит из элементов трех видов: $\langle At_\alpha, t_\beta \rangle$, $\langle At_\alpha, p_\beta \rangle$, $\langle Ap_\alpha, p_\beta \rangle$. Вычисления, которые мы здесь не приводим, дают:

$$\langle At_\alpha, t_\beta \rangle = c_{t_\alpha} c_{t_\beta} \int_{\Omega} ([1_z, \text{rot}(R_i P_k^l \mathbf{r})], \text{rot}(R_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \delta_{ij} \delta_{kn} \delta_{lm} \gamma_{lm} \frac{1}{k(k+1)},$$

$$\begin{aligned} \langle Ap_\alpha, p_\beta \rangle &= c_{p_\alpha} c_{p_\beta} \int_{\Omega} ([1_z, \text{rot rot}(\tilde{R}_i P_k^l \mathbf{r})], \text{rot rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \\ &= \delta_{ij} \delta_{kn} \delta_{lm} \gamma_{lm} \frac{1}{k(k+1)}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle At_\alpha, p_\beta \rangle &= c_{t_\alpha} c_{p_\beta} \int_{\Omega} ([1_z, \text{rot}(R_i P_k^l \mathbf{r})], \text{rot rot}(\tilde{R}_j P_n^m \mathbf{r})) dv = \\ &= c_{t_\alpha} c_{p_\beta} \left[n(n+1) \int_{r_0}^1 r R_i \tilde{R}_j dr \int_{S_1} \sin \theta \frac{\partial P_k^l}{\partial \theta} P_n^m d\sigma + \right. \\ &\quad \left. + \int_{r_0}^1 r R_i \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) dr \int_{S_1} \cos \theta (\nabla_s P_k^l, \nabla_s P_n^m) d\sigma \right]. \end{aligned}$$

Интегралы по единичной сфере можно вычислить, пользуясь рекуррентными соотношениями для полиномов Лежандра [7]. Эти интегралы отличны от нуля при

$l = m$, $\gamma_{lm} = 0$ и $k - n = \pm 1$.

Из вычислений $\alpha_{\alpha\beta}$ следует:

а. Каждому l соответствует инвариантное (относительно оператора A) подпространство $V^l(\Omega)$, и $V(\Omega) = \oplus_l V^l(\Omega)$.

б. Каждое $V^l(\Omega)$ распадается на два инвариантных подпространства: V_1^l , порожденное базисными полями

$$\{t_{ik}^l, p_{jn}^l, \quad k = l, l+2, l+4, \dots, \quad n = l+1, l+3, l+5, \dots\}, \quad \text{и}$$

V_2^l , порожденное полями

$$\{t_{ik}^l, p_{jn}^l, \quad k = l+1, l+3, l+5, \dots, \quad n = l, l+2, l+4, \dots\}.$$

Отметим, что такая структура $V(\Omega)$ возникает при любом выборе $\{R_i\}$, $\{\tilde{R}_j\}$, дающем единичную матрицу Грама.

Замечание. В дальнейшем будем считать, что $l > 0$, так как $l = 0$ соответствует вырожденному случаю, который мы не рассматриваем.

5. КВАДРАТИЧНАЯ ФОРМА ПЛАВНОСТИ ПОЛЯ И ЕЕ ВИД В ИНВАРИАНТНОМ ПОДПРОСТРАНСТВЕ

Пусть $\tilde{V} = V_i^l$, $l > 0$, $i = 1$ или 2 , $\{t_{ik}^l, p_{jn}^l\}$ – набор тороидальных и полоидальных полей, образующих базис в \tilde{V} . Функционал $\mathfrak{R}(\mathbf{q})$ имеет вид (см. [1])

$$\mathfrak{R}(\mathbf{q}) = \left[\frac{\int_{\Omega} B dv}{\int_{\Omega} |\mathbf{q}|^2 dv} \right]^{1/2},$$

где $B = \text{Sp}(D^*D)$; $D = G^{1/2}QG^{-1/2}$; G – метрический тензор в Ω ; Q – тензор ковариантной производной поля \mathbf{q} . Все матрицы записываются в сферических координатах.

Пусть \mathbf{q} – единичный вектор в \tilde{V} :

$$\mathbf{q} = \sum_{\alpha} c_{\alpha} \mathbf{q}_{\alpha}, \quad |\mathbf{q}|^2 = \langle \mathbf{q}, \mathbf{q} \rangle = \sum_{\alpha} |c_{\alpha}|^2 = 1.$$

Тогда:

$$D(\mathbf{q}) = \sum_{\alpha} c_{\alpha} D(\mathbf{q}_{\alpha}), \quad D^*D = D^*(\mathbf{q})D(\mathbf{q}) = \sum_{\alpha, \beta} c_{\alpha}^* c_{\beta} D^*(\mathbf{q}_{\alpha})D(\mathbf{q}_{\beta}).$$

Подставляя это выражение в формулу для $\mathfrak{R}(\mathbf{q})$, получаем

$$\mathfrak{R}^2(\mathbf{q}) = \sum_{\alpha, \beta} c_{\alpha}^* c_{\beta} M_{\alpha\beta},$$

где $M_{\alpha\beta} = \int_{\Omega} \text{Sp}(D^*(\mathbf{q}_{\alpha})D(\mathbf{q}_{\beta})) dv$.

Так как не существует ковариантно постоянных полей, удовлетворяющих условиям (2), то $\mathfrak{R}(\mathbf{q}) > 0$ для любого $\mathbf{q} \neq 0$ из \tilde{V} , и $\{M_{\alpha\beta}\}$ – положительно определенная матрица.

Выпишем выражения для $M_{\alpha\beta}$. Обозначим $\alpha = (i, k, l)$, $\beta = (j, n, l')$, $b_k = k(k+1)$. Элементы $M_{\alpha\beta}$ могут быть трех видов: $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta)$, $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta)$, $M(\mathbf{p}_\alpha, \mathbf{p}_\beta)$. Матрицы $D(\mathbf{t}_\alpha)$ и $D(\mathbf{p}_\beta)$ вычисляются по формулам для ковариантных производных (см., например, [6]). После некоторых преобразований и интегрирования по угловым переменным (см. приложение А) элементы $M_{\alpha\beta}$ приобретают вид

$$M(\mathbf{t}_{ik}^l, \mathbf{t}_{jn}^{l'}) = \delta_{kn}(1 - |\gamma_{ll'}|) \int_{r_0}^1 [b_k R_i R_j + r^2 R'_i R'_j] dr \left[\int_{r_0}^1 r^2 R_i^2 dr \int_{r_0}^1 r^2 R_j^2 dr \right]^{-1/2}, \quad (13)$$

$M(\mathbf{t}_{ik}^l, \mathbf{p}_{jn}^{l'}) = 0$ при любых k и n противоположной четности (т.е. в любом \tilde{V}),

$$\begin{aligned} M(\mathbf{p}_{ik}^l, \mathbf{p}_{jn}^{l'}) &= \delta_{kn}(1 - |\gamma_{ll'}|) \times \\ &\times \int_{r_0}^1 \left[b_k^2 \frac{\tilde{R}_i \tilde{R}_j}{r^2} + 2b_k \left(\tilde{R}'_i \tilde{R}'_j - \frac{\tilde{R}_i \tilde{R}_j}{r^2} \right) + r^2 \left(\frac{1}{r} (r \tilde{R}_i)' \right)' \left(\frac{1}{r} (r \tilde{R}_j)' \right)' \right] dr \times \\ &\times \left[\int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k(\tilde{R}_i) dr \int_{r_0}^1 \tilde{R}_j B_k(\tilde{R}_j) dr \right]^{-1/2}. \end{aligned} \quad (14)$$

6. ЗАВЕРШЕНИЕ ПОСТРОЕНИЯ БАЗИСА В ИНВАРИАНТНОМ ПОДПРОСТРАНСТВЕ

Нам осталось выбрать функции R_i и \tilde{R}_j , входящие в \mathbf{t}_α и \mathbf{t}_β . Схема выбора функций R_i и \tilde{R}_j одинакова. По существу решается следующая задача: найти наборы функций $\{R_i\}$ и $\{\tilde{R}_j\}$, $i = 1, 2, \dots$, $j = 1, 2, \dots$, диагонализующих одновременно матрицу Грама системы $\{\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta\}$ и матрицу $\{M_{\alpha\beta}\}$. Дополнительные граничные условия, необходимые для определения R_i и \tilde{R}_j , совпадают с условиями трансверсальности, которые возникли бы при поиске R_i и \tilde{R}_j вариационным методом.

Из формул (13) и (14) видно, что диагонализацию матрицы $\{M_{\alpha\beta}\}$ можно проводить поблочно (блоки нумеруются индексом k и занимают главную диагональ этой матрицы). Полученные ниже (в пп.6.1, 6.2) функции R_i и \tilde{R}_j зависят, конечно, от индекса k , но мы этот индекс будем опускать, чтобы не загромождать обозначения.

6.1. Выбор $\{R_i\}$ при фиксированном k

Для функций R_i дополнительные граничные условия принимают вид

$$R'_i(r_0) = R'_i(1) = 0. \quad (15)$$

На множестве таких функций введем скалярное произведение

$$(R_i, R_j)_1 = \int_{r_0}^1 r^2 R_i R_j dr. \quad (16)$$

Обозначим

$$T_k = \frac{1}{r^2} B_k = \frac{1}{r^2} \left(b_k - \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) \right)$$

и рассмотрим оператор T_k на функциях, удовлетворяющих (15). Оператор B_k симметричен на таких функциях, поэтому собственные функции оператора T_k ортогональны относительно скалярного произведения (16). Спектр оператора T_k дискретен и все его собственные числа лежат правее b_k .

Интегрируя по частям и используя (15), получаем

$$\int_{r_0}^1 [b_k R_i R_j + r^2 R_i' R_j'] dr = \int_{r_0}^1 \left[b_k R_i R_j - R_i \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) R_j \right] dr = \int_{r_0}^1 R_i B_k R_j dr.$$

Теперь выражение в правой части (13) принимает вид

$$\int_{r_0}^1 r^2 R_i T_k R_j dr / |R_i|_1 |R_j|_1 = (R_i, T_k R_j)_1 / |R_i|_1 |R_j|_1.$$

Покажем, что в качестве R_i можно взять собственные функции оператора T_k на $[r_0, 1]$ с граничными условиями (15). Уравнение

$$T_k R = \lambda R \quad (\lambda = \xi^2) \quad (17)$$

имеет общее решение

$$R = C_1 j_k(\xi r) + C_2 y_k(\xi r), \quad (18)$$

где j_k и y_k – сферические бесселевы функции k -го порядка [7]. Условия (15) дают систему уравнений для определения C_1 и C_2 :

$$\begin{cases} C_1 j_k'(\xi r_0) + C_2 y_k'(\xi r_0) = 0 \\ C_1 j_k'(\xi) + C_2 y_k'(\xi) = 0. \end{cases} \quad (19)$$

Пользуясь соотношением

$$f_n'(z) = f_{n-1}(z) - \frac{n+1}{z} f_n(z) \quad (20)$$

для сферических бесселевых функций [10], можно записать определитель этой системы:

$$\det_1(\xi) = \begin{vmatrix} \xi j_{k-1}(\xi r_0) - \frac{k+1}{r_0} j_k(\xi r_0) & \xi y_{k-1}(\xi r_0) - \frac{k+1}{r_0} y_k(\xi r_0) \\ \xi j_{k-1}(\xi) - (k+1)j_k(\xi) & \xi y_{k-1}(\xi) - (k+1)y_k(\xi) \end{vmatrix}.$$

Нули $\det_1(\xi)$ дают набор $\{\xi_i\}$ и соответствующий набор $\{R_i\}$:

$$R_i(r) = C_1(\xi_i)j_k(\xi_i r) + C_2(\xi_i)y_k(\xi_i r),$$

где $C_1(\xi_i), C_2(\xi_i)$ – решение системы (19) при $\xi = \xi_i$. Итак:

$$(R_i, R_j)_1 = \delta_{ij} \xi_i^2 |R_i|_1^2,$$

$$M(t_{ik}^1, t_{jn}^2) = \delta_{kn} \delta_{ij} (1 - |\gamma_{ll'}|) \xi_i^2.$$

Построенные функции $\{R_i\}$ диагонализуют тороидальную часть матрицы $\{M_{\alpha\beta}\}$, числа $\xi_i = \mathfrak{A}(t_{ik}^1)$ дают оценку плавности базисных полей.

6.2. Выбор $\{\tilde{R}_i\}$ при фиксированном k

Функции \tilde{R}_i уже подчинены условиям (10). Пусть выполняется еще одно граничное условие

$$(r \tilde{R}_i)' = r \tilde{R}_i'' + \tilde{R}_i' = 0 \quad \text{в точках } r_0 \text{ и } 1. \tag{21}$$

Обозначим

$$(\tilde{R}_i, \tilde{R}_j)_2 = \int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k \tilde{R}_j dr.$$

Оператор B_k симметричен и положителен на функциях, удовлетворяющих (10), поэтому $(,)_2$ – скалярное произведение на таких функциях. Условия (10) и (21) позволяют (см. приложение Б) записать правую часть (14) в виде

$$\int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k T_k \tilde{R}_j dr / (|\tilde{R}_i|_2 |\tilde{R}_j|_2)^{1/2} = (\tilde{R}_i, T_k \tilde{R}_j)_2 / (|\tilde{R}_i|_2 |\tilde{R}_j|_2)^{1/2}. \tag{22}$$

Ядра дифференциальных операторов B_k и T_k совпадают и состоят из линейных комбинаций функций r^k и $r^{-(k+1)}$. Рассмотрим функции \tilde{R} вида

$$\tilde{R} = C_1 j_k(\epsilon r) + C_2 y_k(\epsilon r) + C_3 r^k + C_4 r^{-(k+1)}, \tag{23}$$

где первые два члена – общее решение (18) уравнения (17) при $\lambda = \epsilon^2$, а оставшиеся два – из ядра оператора T_k . Такие функции удовлетворяют дифференциальному уравнению четвертого порядка:

$$T_k^2 \tilde{R} = \epsilon^2 T_k \tilde{R}. \tag{24}$$

Возьмем в качестве \tilde{R} функции вида (23), удовлетворяющие уравнению (24) и граничным условиям (10), и (21). Эти условия дают систему из четырех уравнений

для определения C_n , $n = 1, \dots, 4$. Соотношение (20) позволяет записать определитель этой системы в виде

$$\det_2(\varepsilon) = \begin{vmatrix} j_k(\varepsilon r_0) & y_k(\varepsilon r_0) & r_0^k & r_0^{-(k+1)} \\ -\varepsilon j_{k-1}(\varepsilon r_0) & -\varepsilon y_{k-1}(\varepsilon r_0) & \varepsilon^2 r_0^{k+1} - (2k+1)r_0^{k-1} & \varepsilon^2 r_0^{-k} \\ j_k(\varepsilon) & y_k(\varepsilon) & 1 & 1 \\ -\varepsilon j_{k-1}(\varepsilon) & -\varepsilon y_{k-1}(\varepsilon) & \varepsilon^2 - (2k+1) & \varepsilon^2 \end{vmatrix}.$$

Зная нули $\{\varepsilon_j\}$ функции $\det_2(\varepsilon)$, можно найти $C_n(\varepsilon_j)$, $n = 1, \dots, 4$ и, тем самым, \tilde{R}_j . Для вычисления этих нулей выражение для $\det_2(\varepsilon)$ можно упростить, используя теорему Лапласа о разложении определителя и соотношение [10]:

$$\begin{vmatrix} j_k(\varepsilon) & y_k(\varepsilon) \\ j_{k-1}(\varepsilon) & y_{k-1}(\varepsilon) \end{vmatrix} = \frac{1}{\varepsilon^2}.$$

Проверим, что

$$(\tilde{R}_i, T_k \tilde{R}_j)_2 = \varepsilon_i^2 \delta_{ij} (\tilde{R}_i, \tilde{R}_j)_2. \quad (25)$$

Действительно:

$$\begin{aligned} (\tilde{R}_i, T_k \tilde{R}_j)_2 &= \int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k T_k \tilde{R}_j dr = \int_{r_0}^1 r^2 \tilde{R}_i T_k^2 \tilde{R}_j dr = \varepsilon_j^2 \int_{r_0}^1 r^2 \tilde{R}_i T_k \tilde{R}_j dr = \\ &= \varepsilon_j^2 \int_{r_0}^1 \tilde{R}_i B_k \tilde{R}_j dr = \varepsilon_j^2 (\tilde{R}_i, \tilde{R}_j)_2. \end{aligned}$$

С другой стороны, оператор $B_k T_k$ симметричен на функциях, удовлетворяющих (10) и (21), поэтому $(\tilde{R}_i, T_k \tilde{R}_j)_2 = \varepsilon_i^2 (\tilde{R}_i, \tilde{R}_j)_2$, из чего следует (25). Построенные функции $\{\tilde{R}_j\}$ удовлетворяют нужным требованиям, и поэтому

$$M(\mathbf{p}_{ik}^l, \mathbf{p}_{jn}^l) = \delta_{kn} \delta_{ij} (1 - |\gamma_{ll'}|) \varepsilon_i^2, \quad \Re(\mathbf{p}_{ik}^l) = \varepsilon_i.$$

6.3. Полнота систем функций $\{R_i\}$ и $\{\tilde{R}_j\}$ при фиксированном k

Из описанных выше построений ясно, что $\{R_i\}$ и $\{\tilde{R}_j\}$ образуют ортогональные системы функций на $[r_0, 1]$ относительно скалярных произведений $(\cdot, \cdot)_1$ и $(\cdot, \cdot)_2$ соответственно. Из теории линейных дифференциальных операторов [11] вытекает, что эти системы функций полны в $L_2(r_0, 1)$ в нормах $\|\cdot\|_1$ и $\|\cdot\|_2$.

7. ПОСТРОЕНИЕ УПОРЯДОЧЕННОГО БАЗИСА

Произвольная функция на сфере разлагается в ряд Фурье по сферическим функциям [4]. Из этого факта и из полноты систем функций $\{R_i\}$ и $\{\tilde{R}_j\}$ при фиксированном k следует, что набор полей $\{\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta\}$ образует ортонормированный базис

в $V(\Omega)$ (это можно извлечь из анализа коэффициентов Фурье разложения произвольного поля по системе $\{\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta\}$).

Теперь в каждом инвариантном подпространстве \tilde{V} объединим наборы $\{\xi_i\}$ и $\{\varepsilon_j\}$ и упорядочим эти числа по возрастанию. В результате получим набор чисел $\{\mathfrak{R}_N\}$, $\mathfrak{R}_1 < \mathfrak{R}_2 < \dots$ и соответствующую последовательность $\{\mathbf{q}_N\}$, $\mathfrak{R}_N = \mathfrak{R}(\mathbf{q}_N)$. Тороидальные и полоидальные поля в $\{\mathbf{q}_N\}$ перемешаны. Упорядоченная таким образом последовательность $\{\mathbf{q}_N\}$ и есть тот базис, который мы хотели построить.

Благодарность. Авторы благодарны М.М.Вишику за поддержку и ценные советы.

ПРИЛОЖЕНИЕ А. ВЫЧИСЛЕНИЕ ЭЛЕМЕНТОВ $\{M_{\alpha\beta}\}$

Пусть $\mathbf{t}_\alpha = c_{t_\alpha} \text{rot}(R_i P_k^l \mathbf{r})$, $\mathbf{p}_\beta = c_{p_\beta} \text{rotrot}(\tilde{R}_j P_m^{l'} \mathbf{r})$.

Обозначим $\alpha = (i, k, l)$, $\beta = (j, m, l')$, $P_\alpha = P_k^l$, $P_\beta = P_m^{l'}$, $b_k = k(k+1)$, $b_m = m(m+1)$.

Формулы для ковариантной производной [9] и метрического тензора в сферических координатах дают выражения для матриц D (см. п.5):

$$D(\mathbf{t}_\alpha) = c_{t_\alpha} \begin{pmatrix} 0 & -\frac{R_i}{r \sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} & \frac{R_i}{r} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \theta} \\ \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial R_i}{\partial r} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} & \frac{R_i}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \right) & -\frac{R_i}{r} [b_k P_\alpha + (P_\alpha)''_\theta] \\ -\frac{\partial R_i}{\partial r} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} & -\frac{R_i}{r} (P_\alpha)''_\theta & -\frac{R_i}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \right) \end{pmatrix},$$

$$D(\mathbf{p}_\beta) = c_{t_\beta} Q,$$

где Q – матрица, составленная из столбцов Q_1, Q_2, Q_3 :

$$Q_1 = \begin{pmatrix} b_m \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\tilde{R}_j}{r} \right) P_\beta \\ \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) \right) \frac{\partial P_\beta}{\partial \theta} \\ \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial (r \tilde{R}_j)}{\partial r} \right) \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \end{pmatrix}, \quad Q_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{r^2} \left[b_m \tilde{R}_j - \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) \right] \frac{\partial P_\beta}{\partial \theta} \\ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) (P_\beta)''_\theta + \frac{\tilde{R}_j}{r^2} b_m P_\beta \\ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \right) \end{pmatrix},$$

$$Q_3 = \begin{pmatrix} \frac{1}{r^2 \sin \theta} \left[b_m \tilde{R}_j - \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) \right] \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \\ \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r \tilde{R}_j) \frac{\partial}{\partial \varphi} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{P_\beta}{\sin \theta} \right) \right) \\ - \left[b_m \frac{1}{r} \frac{\partial \tilde{R}_j}{\partial r} P_\beta + \frac{1}{r^2} \frac{\partial (r \tilde{R}_j)}{\partial r} (P_\beta)''_\theta \right] \end{pmatrix}.$$

Вычислим теперь элементы $M_{\alpha\beta}$ в каждом из трех случаев.

а. $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta) = \int_{\Omega} \text{Sp}(D^*(\mathbf{t}_\alpha)D(\mathbf{t}_\beta))dV$. Преобразования с учетом формулы для ∇_s (см. п. 2.1) приводят к выражению

$$M_{\alpha\beta} = c_{t_\alpha} c_{t_\beta} \left\{ \int_{r_0}^1 R_i R_j dr \left[\int_{S_1} (\nabla_s P_\alpha \cdot \nabla_s P_\beta) d\sigma + b_k b_m \int_{S_1} P_\alpha P_\beta d\sigma \right] + \right. \\ \left. + \int_{r_0}^1 r^2 R'_i R'_j dr \int_{S_1} (\nabla_s P_\alpha \cdot \nabla_s P_\beta) d\sigma + \int_{r_0}^1 R_i R_j dr \int_{S_1} W d\sigma \right\}, \quad (\text{П1})$$

где

$$W = 2 \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \right) + b_k P_\alpha (P_\beta)''_\theta + b_m (P_\alpha)''_\theta + 2(P_\alpha)''_\theta (P_\beta)''_\theta.$$

Интегралы по единичной сфере в первых трех слагаемых в (П1) определены формулами (5) и (6). Осталось вычислить $I = \int_{S_1} W d\sigma$. Из вида W следует, что $I = 0$ при $\gamma_{III} \neq 0$, из-за интегрирования по φ . Будем считать, что $\gamma_{III} = 0$ и введем обозначение $P_\alpha = h_\alpha(\varphi) \bar{P}_\alpha(\theta)$ ($h_\alpha(\varphi) = \sin l\varphi$ или $\cos l\varphi$). Подставим это выражение для P_α в I и проинтегрируем по φ :

$$I = \int_{S_1} W d\sigma = \pi \int_0^\pi \sin \theta W_1 d\theta,$$

где

$$W_1 = 2l^2 \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \alpha} \bar{P}_\alpha \right) \left(\frac{1}{\sin \theta} \bar{P}_\beta \right) + b_k \bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta'' + b_m \bar{P}_\beta \bar{P}_\alpha'' + 2\bar{P}_\alpha'' \bar{P}_\beta''$$

и зависит только от θ . Для функций \bar{P}_α и \bar{P}_β справедливо соотношение (8), так как оно не содержит дифференцирования по φ . Используя (8), получим

$$2\bar{P}_\alpha'' \bar{P}_\beta'' + b_k \bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta'' + b_m \bar{P}_\beta \bar{P}_\alpha'' = \frac{l^2}{\sin^2 \theta} (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta)'' - \frac{2l^2 \bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta}{\sin^2 \theta} - \frac{\cos \theta}{\sin \theta} (\bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta)'. \quad (\text{П2})$$

Далее

$$2l^2 \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \bar{P}_\alpha \right) \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \bar{P}_\beta \right) = \frac{2l^2}{\sin^2 \theta} \left(\bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta - \frac{\cos \theta}{\sin \theta} (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta)' + \frac{\cos^2 \theta}{\sin^2 \theta} \bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta \right). \quad (\text{П3})$$

Подстановка (П2) и (П3) в выражение для W_1 после преобразований дает в результате

$$\begin{aligned} \int_0^\pi \sin \theta W_1 d\theta &= \int_0^\pi \left[l^2 \left(\left(\frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right)'' - \frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right) - \cos \theta (\bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta)' \right] d\theta = \\ &= \left[l^2 \left(\frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right)' - \cos \theta \bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta \right] \Big|_0^\pi - \int_0^\pi \left[l^2 \frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin \theta} + \bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta \sin \theta \right] d\theta. \end{aligned}$$

Легко проверить, что $[\dots] \Big|_0^\pi = 0$ при любых $l > 0$, поэтому

$$\begin{aligned} I &= \pi \int_0^\pi \sin \theta W_1 d\theta = -\pi \int_0^\pi \sin \theta \left[l^2 \frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin^2 \theta} + \bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta \right] d\theta = \\ &= -\int_{S_1} \left[\frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} + \frac{\partial P_\alpha}{\partial \theta} \frac{\partial P_\beta}{\partial \theta} \right] d\sigma = -\int_{S_1} (\nabla_S P_\alpha, \nabla_S P_\beta) d\sigma. \end{aligned} \quad (\text{П4})$$

Теперь, возвращаясь к (П1) и пользуясь (11), (12) и (7), получим для $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta)$ формулу (13).

б. $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{t}_\beta) = \int_\Omega \text{Sp}(D^*(\mathbf{t}_\alpha)D(\mathbf{p}_\beta))dV$. После суммирования и некоторых преобразований получаем

$$M_{\alpha\beta} = \int_{r_0}^1 a_1(r) dr \int_{S_1} \left[\frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \frac{\partial P_\beta}{\partial \theta} - \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \theta} \right] d\sigma + \int_{r_0}^1 a_2(r) dr \int_{S_1} Y d\sigma,$$

где

$$\begin{aligned} Y &= 2 \left(\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \right) (P_\beta)''_\theta - \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \right) (P_\alpha)''_\theta \right) + \\ &+ b_m P_\beta \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \right) - b_k P_\alpha \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \right). \end{aligned}$$

Функции $a_1(r)$ и $a_2(r)$ зависят от R_i и \tilde{R}_j . Их конкретный вид здесь не имеет значения.

Обозначим $I_1 = \int_{S_1} \left[\frac{\partial P_\alpha}{\partial \varphi} \frac{\partial P_\beta}{\partial \theta} - \frac{\partial P_\beta}{\partial \varphi} \frac{\partial P_\alpha}{\partial \theta} \right] d\sigma$. Если $\gamma_{ll'} = 0$, то $I_1 = 0$

из-за множителя $\int_0^{2\pi} \sin l\varphi \cos l\varphi d\varphi$. Если же $\gamma_{ll'} \neq 0$, то

$$I_1 = \pm l\pi \int_0^{\pi_0} \left(\bar{P}_\alpha \frac{\partial \bar{P}_\beta}{\partial \theta} + \bar{P}_\beta \frac{\partial \bar{P}_\alpha}{\partial \theta} \right) d\theta = \pm l\pi (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta) \Big|_0^\pi = 0 \text{ при } l > 0.$$

Вычислим $I_2 = \int_{S_1} Y d\sigma$. Если $\gamma_{ll'} = 0$, то $I_2 = 0$, по той же причине, что I_1 .

Пусть $\gamma_{ll'} \neq 0$. Интегрируя по φ , получим

$$I_2 = \pm l\pi \int_0^\pi \sin \theta Y_1 d\theta,$$

где

$$Y_1 = \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\bar{P}_\alpha}{\sin \theta} \right) \bar{P}_\beta'' + \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right) \bar{P}_\alpha'' + \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\bar{P}_\alpha}{\sin \theta} \right) (\bar{P}_\beta'' + b_m \bar{P}_\beta) + \\ + \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{\bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right) (\bar{P}_\alpha'' + b_k \bar{P}_\alpha).$$

Последнее выражение с помощью (8) приводится к виду

$$Y_1 = \frac{1}{\sin \theta} (\bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta)' + \left(\frac{1}{\sin \theta} \right)' (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta)'' + \frac{l^2}{\sin \theta} \left(\frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin \theta} \right)' + \frac{\cos^2 \theta}{\sin^3 \theta} (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta)'$$

Интегрирование по частям дает в результате

$$\int_0^\pi \sin \theta Y_1 d\theta = l^2 \frac{\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta}{\sin^2 \theta} \Big|_0^\pi + \bar{P}'_\alpha \bar{P}'_\beta \Big|_0^\pi - (\bar{P}_\alpha \bar{P}_\beta)' \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \Big|_0^\pi. \quad (\text{П5})$$

Зная выражения для \bar{P}_α и \bar{P}_β , можно проверить, что (П5) равно нулю при $l > 0$ и различных четностях k и m . Таким образом, $M(\mathbf{t}_\alpha, \mathbf{p}_\beta) = 0$ в любом подпространстве \bar{V} .

в. $M(\mathbf{p}_\alpha, \mathbf{p}_\beta) = \int_{\Omega} \text{Sp}(D^*(\mathbf{p}_\alpha)D(\mathbf{p}_\beta)) dV$. При выводе формулы (14) используются (5)–(8), (11), (12) и (П4). Сам вывод довольно громоздок, и мы его приводить не будем.

ПРИЛОЖЕНИЕ Б. ВЫВОД ФОРМУЛЫ (22)

Пусть функции f и g удовлетворяют (10) и (21) и

$$I = \int_{r_0}^1 \left[b_k^2 \frac{fg}{r^2} + 2b_k \left(f'g' - \frac{fg}{r^2} \right) + r^2 \left(\frac{1}{r}(rf)' \right)' \left(\frac{1}{r}(rg)' \right)' \right] dr.$$

Тогда

$$\text{а. } \int_{r_0}^1 f'g'dr = - \int_{r_0}^1 gf''dr, \text{ так как } (f'g)|_{r_0} = 0.$$

$$\text{б. } \int_{r_0}^1 r^2 \left(\frac{1}{r}(rf)' \right)' \frac{d}{dr} \left(\frac{1}{r} \frac{d}{dr}(rg) \right) dr = \frac{1}{r} \frac{d(rg)}{dr} (r^2 f'' + rf' - f) \Big|_{r_0}^1 -$$

$$-g \frac{d}{dr} (r^2 f'' + r f' - f) \Big|_{r_0}^1 + \int_{r_0}^1 g r \frac{d}{dr} (r^2 f'' + r f' - f) dr.$$

Первые два члена в правой части последнего выражения равны нулю. В результате

$$I = \int_{r_0}^1 g \Psi f dr,$$

где

$$\begin{aligned} \Psi(f) &= b_k^2 \frac{f}{r^2} - 2b_k \left(f'' + \frac{f}{r^2} \right) + r \frac{d}{dr} \left(\frac{1}{r} \frac{d}{dr} (r^2 f'' + r f' - f) \right) = \\ &= r^2 f^{(IV)} + 4r f''' - 2b_k f'' + (b_k^2 - 2b_k) \frac{f}{r^2}. \end{aligned}$$

$$в. \quad B_k T_k(f) = B_k(T_k f) = \left[b_k - \frac{d}{dr} \left(r^2 \frac{d}{dr} \right) \right] \left(b_k f - 2b_k \frac{f'}{r} - b_k f'' \right).$$

Если в последнем выражении выполнить все действия и сгруппировать члены, получим в точности Ψf . Следовательно,

$$I = \int_{r_0}^1 g B_k T_k f dr = (g, T_k f)_2,$$

и формула (22) доказана.

ЛИТЕРАТУРА

1. Моффат Г. Возбуждение магнитного поля в проводящей среде. М.: Мир, 1980. 339 с.
2. Вишик М.М. Периодическое динамо // Математические методы в сейсмологии и геодинамике. М.: Наука, 1986. С.186–215. (Вычисл. сейсмология; Вып.19).
3. Желиговский В.А. О генерации магнитного поля движением проводящей среды, имеющим внутренний масштаб // Компьютерный анализ геофизических полей. М.: Наука, 1990. С.161–181. (Вычисл. сейсмология; Вып.23).
4. Гринспен Х.П. Теория вращающихся жидкостей. Л.: Гидрометеиздат, 1975. 303 с.
5. Копачевский Н.Д., Крейн С.Г., Нго Зуи Кан. Операторные методы в линейной гидродинамике. М.: Наука, 1989. 416 с.
6. Резников Е.Л., Розенкноп Л.М. О главных модах оператора Пуанкаре в шаре // Геодинамика и прогноз землетрясений. М.: Наука, 1994. С.156–163. (Вычисл. сейсмология; Вып.26).
7. Владимиров В.С. Уравнения математической физики. М.: Наука, 1981. 512 с.
8. Chandrasekhar S. Hydrodynamic and hydromagnetic stability. Oxford University press, 1961. 654 p.
9. Победря Б.Е. Лекции по тензорному анализу. М.: МГУ, 1986. 263 с.
10. Справочник по специальным функциям / Под ред. М.Абрамовица и И.Стигана. М.: Наука, 1979. 830 с.
11. Наймарк М.А. Линейные дифференциальные операторы. М.: ГИТТЛ, 1954. 351 с.